



ULUSAL MESLEK STANDARDI

MOBİL VİNÇ OPERATÖRÜ
SEVİYE 3

REFERANS KODU / 11UMS0175-3

RESMİ GAZETE TARİH-SAYI /

Meslek:	MOBİL VİNÇ OPERATÖRÜ
Seviye:	3¹
Referans Kodu:	11UMS0175-3
Standardı Hazırlayan Kuruluş(lar):	Türkiye Liman İşletmecileri Derneği (TÜRKLİM) Türkiye İnşaat Sanayicileri İşveren Sendikası (İNTES)
Standardı Doğrulayan Sektör Komitesi:	MYK İnşaat Sektör Komitesi
MYK Yönetim Kurulu Onay Tarih/ Sayı:	14.12.2011 Tarih ve 2011/80 Sayılı Karar
Resmi Gazete Tarih/Sayı:	
Revizyon No:	00

¹ Mesleğin yeterlilik seviyesi, sekizli (8) seviye matrisinde seviye üç (3) olarak belirlenmiştir.

TERİMLER, SİMGELER VE KISALTMALAR

BOOM: Mobil vinçlerde ana şase ve cendereye bağlı kargo halatların makaralarla üzerinden geçtiği kaldırıcı aksamı,

C KANCASI: Dairesel formda, c şeklinde ucu açık koçaya takılan kancayı,

ELLEÇLEME: Yükleme, boşaltma, aktarma, istifleme ve yığma işlemlerini,

FLANŞ: Operatör kabini boom'a veya şaseye bağlantısını sağlayan konstrüksiyon elemanını,

FLIPPER: Spreader'lerin konteynerlere sabitlenmesinde kullanılan kılavuz kürekleri,

IMO (INTERNATIONAL MARITIME ORGANIZATION): Uluslararası Denizcilik Örgütü'nü,

ISCO: Uluslararası Standart Meslek Sınıflamasını,

İSG: İş Sağlığı ve Güvenliğini,

JOYSTICK: Vinçte, dört boyutlu; boom yatma, boom dikme, aşağı, yukarı, sağ, sol, kendi ekseninde dönüş hareketleri ile vincin yürütülmesini sağlayan kumanda kolunu,

KAPMA: Dökme yükü m3 cinsinden elleçlemeye yarayan, vincin koçasına takılarak yükü elleçlemeye yarayan yardımcı ekipmanı,

KİŞİSEL KORUYUCU DONANIM (KKD): Çalışanı, yürütülen işten kaynaklanan, sağlık ve güvenliği etkileyen bir veya birden fazla riske karşı koruyan, çalışan tarafından giyilen, takılan veya tutulan, bu amaca uygun olarak tasarımı yapılmış tüm alet, araç, gereç ve cihazları,

KOÇA: Vincin kargo halatlarının bağlı olduğu, ucundaki v kanca sayesinde spreader, polip, kapma, çelik halat, sapan gibi aparatların takılabildiği mekanik ve elektrikle çalışan aksamı,

KONTEYNER: Uluslararası Standart Örgütünc (ISO) kabul edilen tip ve ölçülere uygun her türlü deniz kara ve hava taşıtları ile taşınabilen, devamlı kullanmaya imkân verebilecek şekilde hususi ve dayanıklı olan, bir veya birden fazla nakil vasıtalarına aktarma edilmesinde, yükleme – boşaltma kolaylığı sağlayan, özel tertibatı bulunan taşıma kaplarını,

LASHING: Yüğü halat, tel, liftin uskuru (çubuk), zincir vb. yöntemlerle sabitleme veya sağlamlama (bağlama) işlemini,

LIMIT-SWITCH: Sonlandırma emniyet sensörünü,

MAYNA: Aşağı yönü,

MHC (MOBİL HARBOUR CRANE): Mobil liman vincini,

MOTOR SAATİ: İş makinesinin operasyonel brüt çalışma süresini,

OPERATÖR: İş makinelerini kullanan ehliyetli ve vasıflı elemanı,

OVERFRAME: Yükün ve/veya elleçleme koşullarının güvenliği açısından özel işlem gerektiren yük/konteynerin güvenli şekilde hareket ettirilebilmesi için, taşıyıcı düzeneğe sabitlenmesinde kullanılan yükseklik arttıran aparatı,

POLİP: Dökme yükü hidrolik düzeneği sayesinde ayakları ile kavrama ve elleçleme aparatını,

PUANTÖR: Her yük kalemini veya konteyneri, belirli bir yere (örneğin CFS depo bölmesi, konteyner doldurma kapısı, vinç altı, saha interchange bölmesi) girip çıkarken kontrol etme, sayma, sınıflandırma, kaydetme işlerinden sorumlu kişiyi,

SAHA: Yayaların erişimine kısmen veya tamamen kapalı olan, yük elleçleme ve teknik işlere ayrılmış, operatörün görev yaptığı her türlü inşaat ve üretim alanları ile lojistik sektöründe; antrepo, terminal, rıhtım ve gemi gibi faaliyet alanlarını,

SAPAN: Bağlayarak yükü kaldırmaya yarayan alt ekipmanı,

SAPANCI: Sapan kullanan liman işçisini,

SAPLAMA: Cıvata türü şase bağlantı ekipmanını,

SERDÜMEN: Uluslararası kabul görmüş işaretlerle iş makinesi operatörünü yönlendiren, vinç ehliyeti ve/veya serdümenlik sertifikası olan vasıflı elemanı,

SPREADER: Konteyner kavrayıcı/tutucu alt ekipmanı,

SİNTİNE: Gemilerin makine ve yardımcı makine alt tankları, koferdamlar, ambarlar veya benzer bölümlerinde oluşan sızıntı su ve yağlı atık suları ve bunların biriktiği bölümleri,

TAMBUR: Halatın sarılı olduğu yivli merdaneyi,

TWIN: 2x20 ft konteyneri elleçlemek için spreaderin aldığı pozisyonu,

TERMİNAL: İşletmenin denetim ve gözetimi altında bulunan çalışma sahalarını (rıhtım, iskele, CFS, geçici depolama yerleri ve açık arazi gibi),

UNLASHING: Yükün bağlarını çözme işlemini,

VİNÇ: Bir yükü; her türlü inşaat ve üretim alanı ile, gemi-kara, kara-kara, gemi-gemi arasında kaldırarak taşıyabilen iş makinesini,

VİRA: Yukarı yönü,

YÜK: Vinçle elleçlenen konteyner, proje yükleri ve kuru yükleri

ifade eder.

İÇİNDEKİLER

1. GİRİŞ	6
2. MESLEK TANITIMI.....	7
2.1. Meslek Tanımı.....	7
2.2. Mesleğin Uluslararası Sınıflandırma Sistemlerindeki Yeri.....	7
2.3. Sağlık, Güvenlik ve Çevre ile ilgili Düzenlemeler	7
2.4. Meslek ile İlgili Diğer Mevzuat.....	7
2.5. Çalışma Ortamı ve Koşulları.....	8
2.6. Mesleğe İlişkin Diğer Gereklilikler	8
3. MESLEK PROFİLİ	9
3.1. Görevler, İşlemler ve Başarım Ölçütleri	9
3.2. Kullanılan Araç, Gereç ve Ekipman	27
3.3. Bilgi ve Beceriler	27
3.4. Tutum ve Davranışlar	28
4. ÖLÇME, DEĞERLENDİRME VE BELGELENDİRME	29

1. GİRİŞ

Mobil Vinç Operatörü (Seviye 3) ulusal meslek standardı 5544 sayılı Mesleki Yeterlilik Kurumu (MYK) Kanunu ile anılan Kanun uyarınca çıkartılan “Ulusal Meslek Standartlarının Hazırlanması Hakkında Yönetmelik” ve “Mesleki Yeterlilik Kurumu Sektör Komitelerinin Kuruluş, Görev, alışma Usul ve Esasları Hakkında Yönetmelik” hükümlerine göre MYK’nın görevlendirdiği Türkiye Liman İşletmecileri Derneği (TÜRKLİM) ve Türkiye İşaat Sanayicileri İşveren Sendikası (İNTES) tarafından hazırlanmıştır.

Mobil Vinç Operatörü (Seviye 3) ulusal meslek standardı, sektördeki ilgili kurum ve kuruluşların görüşleri alınarak değerlendirilmiş, MYK İşaat Sektör Komitesi tarafından incelendikten sonra MYK Yönetim Kurulunca onaylanmıştır.

2. MESLEK TANITIMI

2.1. Meslek Tanımı

Mobil Vinç Operatörü (Seviye 3), iş sağlığı ve güvenliği ile çevresel önlemleri alarak, kalite sistemleri ve işletme kuralları çerçevesinde, vinçleri konumlandıran, yükleri elleçleyen, iş makinesinin kontrollerini yapan ve mesleki gelişime ilişkin faaliyetleri yürüten nitelikli kişidir.

2.2. Mesleğin Uluslararası Sınıflandırma Sistemlerindeki Yeri

ISCO 08: 8343 (Vinç, yük asansörü ve ilgili tesis operatörleri)

2.3. Sağlık, Güvenlik ve Çevre ile ilgili Düzenlemeler

2872 sayılı Çevre Kanunu

5312 sayılı Deniz Çevresinin Petrol ve Diğer Zararlı Maddelerle Kirlenmesinde Acil Durumlarda Müdahale ve Zararların Tazmini Esaslarına Dair Kanun

5510 sayılı Sosyal Sigortalar ve Genel Sağlık Sigortası Kanunu

Ağır ve Tehlikeli İşler Yönetmeliği

Çevresel Etki Değerlendirmesi Yönetmeliği

Dökme Yük Gemilerinin Güvenli Bir Şekilde Yüklenmesi ve Boşaltılması Hakkında Yönetmelik

Ekranlı Araçlarla Çalışmalarda Sağlık ve Güvenlik Önlemleri Hakkında Yönetmelik

Gemilerden Atık Alınması ve Atıkların Kontrolü Yönetmeliği

Gürültü Yönetmeliği

Güvenlik ve Sağlık İşaretleri Yönetmeliği

İş Ekipmanlarının Kullanımında Sağlık ve Güvenlik Şartları Yönetmeliği

İşçi Sağlığı ve İş Güvenliği Tüzüğü

Kişisel Koruyucu Donanımların İşyerlerinde Kullanılması Hakkında Yönetmelik

Makine Koruyucuları Yönetmeliği

Uluslararası Gemi ve Liman Tesisi Güvenlik Kodu (ISPS) Uygulama Yönetmeliği

*Ayrıca, iş sağlığı ve güvenliği ve çevre ile ilgili yürürlükte olan diğer mevzuat, kanun, tüzük ve yönetmeliklere uyulması ve konu ile ilgili risk değerlendirmesi yapılması esastır.

2.4. Meslek ile İlgili Diğer Mevzuat

4458 sayılı Gümrük Kanunu

4857 sayılı İş Kanunu

5607 sayılı Kaçakçılıkla Mücadele Kanunu

618 sayılı Limanlar Kanunu

Gümrük Yönetmeliği

Liman Yönetmelikleri

Postalar Halinde İşçi Çalıştırılarak Yürütülen İşlerde Çalışmalara İlişkin Özel Usul ve Esaslar Hakkında Yönetmelik

*Ayrıca, meslek ile ilgili yürürlükte olan diğer mevzuat, kanun, tüzük ve yönetmeliklere uyulması esastır.

2.5. Çalışma Ortamı ve Koşulları

Mobil Vinç Operatörünün kullandığı vinçler, çalışma sahalarında yükleme, tahliye veya aktarma yapabilen, elektrikle veya dizelle çalışabilen yüksek tonajlı ağır iş makineleridir. Bu vinçler mobil olabildiği gibi platform üzerinde sabit vinç de olabilir. Ana şase üzerinde kule, boom, halat ve halat ucunda halat/kanca ve yüke göre değişebilen ekipmanlar takılarak yükler elleçlenir.

Operatör vincin kabinlerindeki veya dışındaki elektronik ve mekanik olabilen kumanda sistemlerini kullanarak vinci yönetir. Operatör kabini yerden yüksek ana şaseye bağlı, üç tarafı ve üst tavanı ile bazılarının alt kısmı da cam olan, koltuğu üzerindeki joystick ve diğer kontrol düğmeleri olan, makinenin sayısal ve genel bilgilerinin görüldüğü panel ve bazılarında monitörü ile saha görüşü için kamera ve ekranı bulunan bir çalışma alanıdır. Kabinler yerden ve aktarma-nakil araçlarından yüksektedir ve bu operasyon hâkimiyeti için bir avantajdır. Kabinler ve üzerine oturdukları şase bölümü, yükle yapılan dönüş hareketlerine koşturularak 360 derece sağa ve sola dönebilir.

Mobil Vinç Operatörü; her türlü hava koşulunda, haftalık veya aylık çalışma çizelgelerine göre, günlük vardiya usulüyle çalışır. Çalıştığı sahalar açık olabileceği gibi gümrüklü ve kontrollü alanlar da olabilir. Belli trafik güzergâhı olan bu sahalardaki elleçleme operasyonları/çalışmaları, planlanmış programlara göre yapılır. Operatör bu operasyonları/çalışmaları; çalışmayı koordine eden operasyon sorumluları, formenler, vincin hareketlerini özel işaretlerle yönlendiren serdümenler/işaretçiler, yüklerin bağlama ve çözme işlerini yapan sapanıcılar ve elleçlenen yüklerin puantajını tutan puantörler ile işbirliği içinde yürütürler. Mesleğin icrası esnasında iş sağlığı ve güvenliği önlemlerini gerektiren kaza ve yaralanma riskleri bulunmaktadır.

2.6. Mesleğe İlişkin Diğer Gereklilikler

Operatörün trafik kanunun ilgili maddelerinde belirtilen operatör belgesine ve “Ağır ve Tehlikeli İşlerde Çalışacaklara Ait İşe Giriş veya Periyodik Muayene Formu” raporuna sahip olması gerekir.

3. MESLEK PROFİLİ

3.1. Görevler, İşlemler ve Başarım Ölçütleri

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
A	İş sağlığı ve güvenliği ile çevre ve kalite önlemleri almak (devamı var)	A.1	Kişisel koruyucu donanım kullanmak	A.1.1	İşe başlamadan önce işe göre gerekli olan kişisel koruyucu donanımlarını (baret, reflektörlü iş elbisesi, iş güvenliği ayakkabısı, eldiven, maske, kulaklık, gözlük) giyerek, takarak kuşanır.
				A.1.2	Kişisel koruyucu donanımının aşınma/yıpranma durumunu kontrol eder.
				A.1.3	Yıpranmış kişisel koruyucu donanımlarının yenisini, ilgili görevliden talep eder.
		A.2	Çalışma sahasındaki uyarı levhalarını takip etmek	A.2.1	Çalışılan saha ve vinç üzerindeki uyarı levhalarının eksikliğini ve işlevselliğini kontrol eder.
				A.2.2	Yapılan veya yapılacak iş/operasyon ile ilgili uyarı levhalarına göre hareket eder.
				A.2.3	Varsa eksik uyarı levhalarını bildirir.
				A.2.4	Gerekli ilave uyarı levhalarının konulması için yetkililere öneride bulunur.
				A.2.5	Uyarı levhalarına uygun hareket etmeyen kişileri uyarır/ uyarılmasını sağlar.
		A.3	Görev alanında risk değerlendirmesi yapmak	A.3.1	Çalışma alanı ve kullandığı vinçten kaynaklanabilecek olası riskleri belirler.
				A.3.2	Kendisinin belirlediği olası risklerin sonuçları ve etkilerini değerlendirir.
				A.3.3	Kendisine bildirilen risk durumlarını değerlendirir.
				A.3.4	Değerlendirmelerine göre risklere karşı önerilerini yetkiliye bildirir.
		A.4	Ramak kala bildirimlerinde bulunmak	A.4.1	Yaptığı risk değerlendirmelerine göre tespitlerini ve önerilerini sözlü/yazılı veya sistem üzerinden formatına uygun olarak ilgililere bildirir.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
A	İş sağlığı ve güvenliği ile çevre ve kalite önlemleri almak (devamı var)	A.5	İş makinesinin kullanımında iş sağlığı ve güvenliği önlemleri almak	A.5.1	İş makinesini güvenli çalışma talimatlarına uygun olarak kullanır.
				A.5.2	Çalışma alanı veya kullandığı vinç ile ilgili riskli durumlarda vincin siren, anons, telsiz, telefon gibi ikaz ve anons sistemlerini risklere göre talimatlara uygun şekilde kullanır.
				A.5.3	IMO etiketli ve özel işlem gerektiren yüklerde; yüke uygun kanca, halat, sapan, kilit, overframe gibi güvenlik sertifikalı aparatlar kullanılıp kullanılmadığını kontrol eder.
				A.5.4	IMO etiketli ve özel işlem gerektiren yüklerde yükün taşıdığı riskler, tonaj gibi özelliklerine uygun hassasiyette hareket eder.
				A.5.5	IMO etiketli ve özel işlem gerektiren yüklerde; konteyner kapı yönlerini acil durumda açılacak şekilde konumlandırır.
				A.5.6	IMO etiketli ve özel işlem gerektiren yüklerde; belirlenen taşıyıcının tonaj ve ebat olarak yüke uygunluğunu kontrol eder.
				A.5.7	Güvenlik açısından riskli gördüğü durumda çalışmayı / operasyonu durdurarak yetkililere bildirir.
		A.6	İş kazalarını ilgililere iletmek	A.6.1	Kazanın ve çalışma alanının durumuna göre, talimatlara uygun şekilde çalışmayı durdurur.
				A.6.2	Kazayı iletişim araçlarını kullanarak acil durumlar için belirlenmiş ilgililere iletir.
		A.7	Basit ilkyardım uygulamasında bulunmak	A.7.1	Kazalar sonucunda meydana gelen yaralanmalar veya ortaya çıkan sağlık sorunlarında basit ilkyardım uygulamasında bulunur ve yetkiliye bildirir.
		A.8	Çevre koruma önlemlerinin alınmasına destek vermek	A.8.1	Vincin hareket ve manevralarında, çalışma alanında alınan çevre koruma önlemlerine uygun hareket eder.
				A.8.2	Vincin yakıt, yağ, sintine sızıntılarını kontrol ederek önlem alınmasını sağlar.
				A.8.3	Çalışma alanında; sahadan ve yükten kaynaklanan çevre kirliliği riski taşıyan durumları ilgililere bildirir.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
A	İş sağlığı ve güvenliği ile çevre ve kalite önlemleri almak	A.9	İş sağlığı güvenliği ile çevre eğitimlerine iştirak etmek	A.9.1	İş sağlığı ve güvenliği ile çevre konusunda; ilkyardım, kurtarma, acil durum, yangın, çevre koruma, uygun pozisyonda çalışma gibi işçi sağlığı, güvenli çalışma, gibi konulardaki eğitimlerde, işletmenin organizasyon ve programına göre hazır bulunur.
				A.9.2	Eğitimlerde kazandığı bilgi ve becerileri, iş başı eğitimlerinde paylaşır.
		A.10	İş makinesi ve yük elleçleme hareketlerinin iyileştirilmesine yönelik önerilerde bulunmak	A.10.1	Vincin ve yük elleçleme hareketlerinin veriminin ve güvenliğinin artırılmasına yönelik belirlediği önerilerini yazılı/sözlü veya sistemden ilgililere iletir.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
B	İş organizasyonu yapmak (devamı var)	B.1	Günlük işbaşı emri almak	B.1.1	Görev yapacağı günler ve mesai saatleri bilgisini bir üst kadrosundan alır. (Vardiyalı çalışma halinde gerekli bilgileri vardiya çizelgesinden alır.)
				B.1.2	Çalışacağı vince ve sahaya ilişkin bilgiyi, vardiya öncesinde bir üst kadrosundan /vardiya çizelgesinden alır.
		B.2	İş dönüşümünde işi teslim almak	B.2.1	Bir önceki operatörden yapılan ve yapılacak işler hakkında sözlü bilgi alır.
				B.2.2	Bir önceki operatörün doldurduğu iş makinesi çalışma formunu inceleyerek makinenin durumu hakkında bilgi alır.
		B.3	İş emri almak	B.3.1	Yetkiliden vincin çalışacağı yer ve yapacağı iş hakkında iş emrini alır.
		B.4	Yapılan veya yapılacak iş ile ilgili / operasyonel bilgilendirme toplantılarına iştirak etmek	B.4.1	Yetkililer tarafından düzenlenen işbaşı ve bilgilendirme toplantılarında hazır bulunur.
				B.4.2	Çalışma alanları ve konusu ile ilgili yöntemleri, İSG önlemleri gibi konularda aktarılan bilgileri, kendi çalışması / vardiyası açısından yorumlar.
				B.4.3	Verilen bilgiler ve görüşülen konular hakkındaki bilgi, deneyim ve gözlemlerini paylaşır ve önerilerini bildirir.
		B.5	Günlük makine çalışma formu doldurmak ve çıkış izni almak	B.5.1	İş makinesi çalışma formundaki; operatör kimlik bilgileri, araç sicil no, araç çıkış tarihi, çalışma yeri toplam çalışma saati ve diğer ilgili bilgileri kaydeder.
				B.5.2	Formdaki bakım ve kontrollerle ilgili; yakıt/yağ miktarı, lastik havaları, soğutma sistemi su seviyesi, ısklandırma sistemi, halat kontrolü, arıza ve limit-switch durumu gibi bilgileri kontrol listesi formuna işler.
				B.5.3	İş makinesi çalışma formunu imzalar.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
B	İş organizasyonu yapmak	B.6	Yapılan işler hakkında yetkiliye geribildirimde bulunmak	B.6.1	Yapılan veya yapılacak iş/operasyon ile ilgili ortaya çıkan iş, saha, vinçle ilgili aksaklıkları yetkiliye iletir.
				B.6.2	Amirin talebi halinde gerçekleştirdiği ve/veya yürüttüğü çalışmalar/operasyonlar hakkında bilgi verir.
		B.7	İş dönüşümü/vardiya sonunda işi teslim etmek	B.7.1	Doldurduğu iş makinesi çalışma formunun bir nüshasını amire ileterek diğer nüshayı makinede bırakır.
				B.7.2	Bir sonraki iş dönüşümünde/vardiyada görev yapacak operatöre, yapılan veya yapılacak iş /operasyon ve kullandığı vinç ile ilgili bilgi verir.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
C	Vincin günlük kontrollerini yapmak (devamı var)	C.1	Vinç çalışma talimatlarını incelemek	C.1.1	Vinç çalışma talimatını; makinenin motor, elektrik-elektronik-hidrolik, mekanik, kabin, vinç yürüyüşü, boom, ışıklandırma, halat, tambur, ikaz gibi aksam ve sistemlerine göre inceleyerek değerlendirir.
				C.1.2	Vinç çalışma talimatını; makinenin hazırlık, hat/yer değiştirme, iş ve iş sonu/ operasyon sonu gibi kullanım aşamalarına göre inceleyerek değerlendirir.
				C.1.3	İncelediği sistemleri ve aşamaları ilişkilendirerek yorumlar.
		C.2	Kullanacağı vincin çalışma öncesi genel ve dış fiziki kontrolünü yapmak (devamı var)	C.2.1	Makinenin hareket ve yürüyüş sistemlerini kullanma talimatlarına göre kontrol eder.
				C.2.2	Varsa harici besleme kablosunun takılı olup olmadığını, açık kapalı şalterinin açık olup olmadığını kontrol eder.
				C.2.3	Varsa harici besleme kablosunu hareket öncesi söker.
				C.2.4	Alt kabinin temizlik durumunu kontrol eder.
				C.2.5	Makinedeki iç-dış acil stop butonlarının işlerliğini kontrol eder.
				C.2.6	Makinenin motor yağ, soğutma suyu, tambur yağ, hidrolik yağ, hava filtresi kirlilik seviyesi kontrollerini yapar.
				C.2.7	Motor bağlantı kulaklarının sağlamlığını kontrol eder.
				C.2.8	Tambur halat sarım durumunu kontrol eder.
				C.2.9	Kontrol panelinin faal olup olmadığını, enerjinin operatör kabinine aktarılıp aktarılmadığını kontrol ederek aktarım yoksa çalışma konumuna getirir.
				C.2.10	Şasedeki yıpranma ve hasarları kontrol eder.
				C.2.11	Makine dairesi veya şase üzerinden halatların tel atması, halat tamburlarının ve makaralarının fiziki deformasyonlarını kontrol eder.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
C	Vincin günlük kontrollerini yapmak (devamı var)	C.2	Kullanacağı vincin çalışma öncesi genel ve dış fiziki kontrolünü yapmak	C.2.12	Bom üzerindeki halatları ve bağlantı pimleri ile boom ana pistonu bağlantı pimlerinin deformasyonlarını kontrol eder.
				C.2.13	Halat/kanca bağlantı zincirini kontrol eder.
				C.2.14	Halata/kancaya bağlı spreader bağlantı pimleri, C kancası, polip, kapma, sapan gibi ekipmanların deformasyonlarını kontrol eder.
				C.2.15	Operatör kabini şaseye bağlantı flanşlarının cıvatalarını/saplamalarını kontrol eder.
				C.2.16	Bom kısmının kuleye bağlantısının ve boom hidrolik pistonu ile bom uzatma/kısaltma zincirinin, bom halatlarının sağlamlığını kontrol eder.
				C.2.17	Gemi vincinin güverteye bağlantı kısmının mayna vira ve bom halatlarının sağlamlığını kontrol eder. ²
		C.3	Kullanacağı vincin fonksiyonel kontrollerini yapmak (devamı var)	C.3.1	Kabin koltuğunun ayarını yapar.
				C.3.2	Kabin cam sileceklerinin çalışırılığını ve fiskeye suyunu kontrol eder.
				C.3.3	Vinç aydınlatma sisteminin fonksiyonelliğini kontrol eder.
				C.3.4	Üst kabin korna ve sesli megafon çalışırılığını kontrol eder.
				C.3.5	Elektrik ile çalışan vinçlerde; makine ile spreader, kapma veya manyetik mıknaşa enerji verir.
				C.3.6	Dizelle çalışan vinçlerde enerji vermek için; önce ana dizel motoru çalıştırır.
				C.3.7	Dizelle çalışan vinçlerde enerji vermek için; 2-3 dakika bekleyerek makinenin sistemi tanımasını ve bekleyerek hazır olduğu uyarısını alır.

² Bu başarım ölçütü sadece liman işletmelerinde çalışan operatörler için geçerlidir.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
C	Vincin günlük kontrollerini yapmak (devamı var)	C.3	Kullanacağı vincin fonksiyonel kontrollerini yapmak (devamı var)	C.3.8	Dizelle çalışan vinçlerde enerji vermek için; ana şalteri devreye alır.
				C.3.9	Dizelle çalışan vinçlerde enerji vermek için; ana pompa devreye girmemişse devreye alır.
				C.3.10	Dizelle çalışan vinçlerde enerji vermek için; ana şalteri devreye aldıktan sonra makine ile spreader, kapma veya manyetik mıknatısa enerji verir.
				C.3.11	Makine aktif halde iken çalışma ekranındaki uyarılara bakar.
				C.3.12	Kapma ve spreader değişimlerinde kullanılan soket bağlantı yerlerinin ekipmanla uyumluluğunu kontrol eder.
				C.3.13	Vinç yürüyüşünün fonksiyonellik testlerini talimatına uygun olarak yapar.
				C.3.14	Limit- switchlerin çalışırılığını talimatına uygun olarak kontrol eder.
				C.3.15	Kaldırma/indirme hareketini sağlayan düzeneğin çalışırılığını ve limit-switch'lerini talimatına uygun olarak kontrol eder.
				C.3.16	Yaptığı kontrollere göre kalibrasyon/ayar ihtiyaçlarını belirleyerek ilgili birime bildirir.
				C.3.17	Acil stop fonksiyon kontrollerini yapar.
				C.3.18	Spreaderin genel fiziki görünümünü kontrol ederek varsa deformasyonlarını belirler.
				C.3.19	Spreaderin genel fonksiyonel kontroller ile 20'lik ve 40'lık açma-kapama fonksiyonlarını kontrol eder. ³
				C.3.20	Spreaderde flipper'in, birlikte ve tek tek açma-kapama fonksiyonlarını kontrol eder.

³ Bu başarım ölçütü sadece liman işletmelerinde çalışan operatörler için geçerlidir.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
C	Vincin günlük kontrollerini yapmak	C.3	Kullanacağı vincin fonksiyonel kontrollerini yapmak	C.3.21	Spreaderin dengeleme terazisinin fonksiyonlarını kontrol eder.
				C.3.22	Spreaderin kilit pozisyon lambalarının ve kilitlerin fonksiyon kontrollerini yapar.
				C.3.23	Spreaderin elektrik kablosunu kontrol eder.
				C.3.24	Spreader orta twinlerini kontrol eder.
				C.3.25	Halat/kanca; sağ-sol dönüş fonksiyon kontrolü ile varsa antis-way (sallantı karşılama) fonksiyonlarını test eder.
				C.3.26	Bom kaldırma- indirme/ mayna- vira, dönüş fonksiyonellik testini yapar.
				C.3.27	Bom üzerindeki kameranin fonksiyonelliğini kontrol eder.
		C.4	Arıza bildiriminde bulunmak	C.4.1	İş makinesinin çalışma ekranındaki arıza uyarılarını değerlendirir.
				C.4.2	Arızanın niteliğine göre durdurma gerekip gerekmediğini değerlendirir.
				C.4.3	Çalışma/operasyon esnasında oluşan arızaları, arızanın oluşma koşulları ve durumu hakkında üst amire/teknik servise bilgi verir.
		C.5	Arıza tespitine yardımcı olmak	C.5.1	Arızanın oluşumuna ilişkin; hangi hareket sırasında olduğu, zamanlama, hangi zamanlarda sinyal verdiği gibi konularda genel bilgilendirme yapar.
				C.5.2	Arızanın uyarıları ve ilgili sistemler hakkında bilgi vererek lokalize edilmesine yardımcı olur.
				C.5.3	Arızanın giderilip giderilmediğini takip eder.
				C.5.4	Giderilen arızaların takibinde ilgili servise yardımcı olur.
		C.6	Kabin temizliğini yapmak	C.6.1	Kabin içi yüzeylerdeki döküntü ve tozları verilen temizleme malzemeleri ve su kullanarak giderir.
				C.6.2	Kabin camlarında görüntüyü engelleyen yağ, toz, çamur gibi kirleri verilen uygun kimyasal maddeler ve su ile temizler.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
D	Vinci konumlandırmak (devamı var)	D.1	Makineyi yürütmek	D.1.1	Kule şase bağlantı göbek kilidinin kilitli olup olmadığını kontrol ederek kilitli olduğunu teyit eder.
				D.1.2	Boom kanca yüksekliğini ayarlar.
				D.1.3	Vinç destek ayaklarını toplar.
				D.1.4	Serdümen/ işaretçinin yürüyüş pozisyonunun tamam olduğunu bildirir.
				D.1.5	Joystickler veya kumanda levyeleri yardımıyla vinci talimatlarına uygun olarak hareket ettirir.
				D.1.6	Yürüyüş yolunun ve sahanın harekete uygunluğunu kontrol eder.
				D.1.7	Kamera sisteminden, aynalardan veya gözle hareket sahasını kontrol eder.
		D.2	Serdümenin/işaretçinin işaretlerini takip etmek	D.2.1	Serdümen/işaretçinin görüş mesafesinde ve gözle iletişim kuracak pozisyonda durmasını sağlar.
				D.2.2	Serdümen/işaretçi ile iletişim kuracağı araçların çalışırlığını sağlar.
				D.2.3	Serdümen/işaretçinin verdiği komut ve işaretlere göre hareket eder.
				D.2.4	Serdümen/işaretçi ile olan iletişimsizlik durumunda yürüyüşü durdurarak iletişim/mesaj tekrarı ister.
				D.2.5	Acil durumlara ilişkin olarak diğer görevlilerin ikazlarına uyar.
				D.2.6	Aldığı işaret ve uyarılara göre yürüyüşü durdurur.
				D.2.7	Yürüyüşün durdurulmasına neden olan uyarı gerekçesi hakkında ikaz veren görevliden/kaynaktan bilgi alır.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
D	Vinci konumlandırmak (devamı var)	D.3	Hiza almak	D.3.1	Çalışma sahasının durumuna göre yükün indirme ve kaldırma mesafe ayarını yapar.
				D.3.2	Vincin orta merkezini çalışılacak ambarın orta merkezine hizalar.
				D.3.3	Şase ile çalışılacak ambar kapağı genişliğinin aynı hizada olmasını sağlar.
		D.4	İş makinesini sabitlemek	D.4.1	Serdümen / işaretçi yardımıyla vincin ayakları ve kurulacağı yerin kontrol edilmesini sağlar.
				D.4.2	Vincin ayaklarını çalışma sahasına göre açarak kurar.
				D.4.3	Vincin tam terazide olup olmadığını kontrol eder.
				D.4.4	Vincin üst kulesi ile alt şase bağlantı kilidini açar.
				D.4.5	Kumandayı alt şaseden üst şaseye geçirir.
				D.4.6	Gemi vincinin gemi personeli tarafından aktif hale getirilmesini sağlar. ⁴
		D.5	Çalışırken vinçle bekleme yapmak	D.5.1	Yüksüz bekleme gerektiren durumlarda vinci yükün yerleştirileceği veya alınacağı platforma paralel hale getirir.
				D.5.2	Yüksüz halde bekleme yaparken, makineyi park pozisyonuna getirir.
				D.5.3	Yüklü halde iken hiçbir biçimde bekleme yapmaz.
		D.6	Yer ve hat değiştirmek	D.6.1	Kısa mesafe yer değişikliklerinde ayakları açık pozisyonda serdümen/ işaretçi yardımıyla vinci yürütür.
				D.6.2	Konum değişikliklerinde ayakları toplayarak serdümen/işaretçi yardımıyla vinci yürütür.

⁴ Bu başarım ölçütü sadece liman işletmelerinde çalışan operatörler için geçerlidir.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
D	Vinci konumlandırmak	D.7	İş makinesini park etmek	D.7.1	Operasyon/ iş sonunda makineyi belirlenen park yerine götürür.
				D.7.2	Makineyi talimatına uygun şekilde park pozisyonuna getirir.
				D.7.3	Vincin ayaklarını yere sabitler.
				D.7.4	Makinenin kabin içi sistemlerini talimatlarındaki işlem sırasına göre durdurur.
				D.7.5	Varsa harici besleme kablosu takar.
				D.7.6	Varsa harici besleme kablosunun, açık-kapalı şalterinin açık olup olmadığını, enerjinin geldiğini vinç üzerinden teyit eder.
		D.8	İş makinesini uzun süreli depolamak ve tekrar işletmeye almak ⁵	D.8.1	Uzun süreli depolamadan önce makineyi kereste kaplı düz bir zemine park eder.
				D.8.2	Yağ ve yakıt ikmallerini yapar, gres yağlamasını yapar.
				D.8.3	Paslanmayı engelleyici yağ kullanılmasını sağlar (hidrolik silindir piston kolları v.b yerlerde).
				D.8.4	Akü kutup başlarının sökülmesi, akünün yalıtkan bir malzeme ile kaplanması ve depoya alınmasını sağlar.
				D.8.5	Gaz kolunu stop konumuna alır, tüm ataşmanlarını yere indirir, tüm levye ve pedalları nötr konuma alır.
				D.8.6	Park frenini tatbik eder.
				D.8.7	Makineyi takozlayarak, üzerine branda örtülmesini sağlar.
				D.8.8	Uzun süreli depolanmaya alınmış vinci tekrar işletmeye hazır hale getirilmesinden önce tüm boşaltma tapalarını açarak su ve tortularını boşaltır.
				D.8.9	Tüm kontrol tapa ve kapaklarını açarak, seviye kontrollerinin yapılması gerekiyorsa tamamlanması işlemini yapar.

⁵ Bu işlem sadece inşaat sektöründe çalışan operatörler için geçerlidir.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
E	Vinç ile yükü elleçlemek (devamı var)	E.1	Operasyon/iş başlama onaylarını takip etmek	E.1.1	Puantörden/gemi operasyon memurundan bay hareketi (geminin çalışılacak kısmı) için iş emri alır. ⁶
				E.1.2	Serdümen/ işaretçi ile iletişime geçerek operasyona/çalışmaya başlar.
		E.2	Serdümen/işaretçinin yönlendirmelerini takip etmek	E.2.1	Yükün görülemediği yerde serdümen/işaretçinin el veya telsiz ile yaptığı yönlendirmelere göre flipper kulaklarını açarak yüke girer.
				E.2.2	Serdümen/işaretçinin “kitle” komutu ile yükü sabitler.
				E.2.3	Serdümen/ işaretçinin komutu ile kontrollü şekilde yükü kaldırır.
		E.3	Yükü halat veya kancaya sabitlemek (devamı var)	E.3.1	Bom hareketleri ile yükle vincin uzaklığını ayarlar.
				E.3.2	Yükün özelliğine göre, güvenlik sertifikalı halat, overframe, sapan ve spreader gibi ekipmanların halata/kancaya takılmasını sağlar.
				E.3.3	Sapanla yapılan operasyonlarda /çalışmalarda; sapancının sapanları halat/kanca veya üzerindeki ekipmana takmasını sağlar.
				E.3.4	Serdümen/ işaretçi yönlendirmesine göre halat/kancaya bağlı sapanları, yük üzerinde daha önceden belirlenmiş bağlama noktalarına getirir.
				E.3.5	Sapancının yükü vincin halat/kanca bağlamasını sağlar.
				E.3.6	Sapancının yük çevresinden emniyetli mesafede ayrıldığıнын teyidine binaen, serdümen/işaretçi komutları ile sapan halat boşluklarını dengeleyerek halat/kanca ile yükün dengesini kontrol eder.
				E.3.7	Yüke ve çalışma konumuna uygun açık alanlarda flipperi veya gemide kızağı kullanarak spreaderi konteyner üzerine oturtur.
				E.3.8	Serdümen/ işaretçinin “oturdu” teyidine göre kilitleme yapar.

⁶ Bu başarım ölçütü sadece liman işletmelerinde çalışan operatörler için geçerlidir.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
E	Vinç ile yükü elleçlemek (devamı var)	E.3	Yükü halat veya kancaya sabitlemek	E.3.9	Işıklı göstergeden talimatlarına uygun şekilde kilit pozisyonlarını kontrol eder. (yeşil; kilit açık / sarı; kilitlemeye ya da açmaya hazır / kırmızı; kilitli gibi)
				E.3.10	Spreaderin ağırlığını konteyner üzerinden keserek ve sarı ikazın sönmesini takip ederek sabitlemeyi tamamlar.
				E.3.11	Flipper kullanılmışsa kulaklarını toplayarak ekrandan teyit eder.
		E.4	Yükü kaldırmak/ vira yapmak	E.4.1	Işıklı ikaz sisteminde, spreader ile konteynerin kilitli pozisyonunda olduğunu kontrol eder.
				E.4.2	Kontrollü hareket ederek konteyneri veya sapanlı yükü bulunduğu yerden yavaşça ayırarak ağırlık, denge kontrolü yapar.
				E.4.3	Ambar içinde ve kızaklı gemilerde, kızak içinde sıkışmayı önleyici sağa-sola kaydırma hareketleri ve yavaş kaldırma ile vira/kaldırma yapar.
				E.4.4	Kaydırma işlemi sonrası boom ile koçayı aynı hizaya alır.
				E.4.5	Kontrol ve dengeleme sonuçlarına göre kaldırma işlemini gerçekleştirir.
				E.4.6	Yükü talimatlara uygun güvenli yükseklikte kaldırır.
				E.4.7	Kaldırma esnasında tespit ettiği, yükleme ağırlık sınırını geçmiş konteynerleri amirine bildirir.
		E.5	Yükle dönüş yapmak	E.5.1	Yükü güvenli mesafeye kaldırdıktan sonra yükün bırakılacağı yer yönünde vinci kontrollü bir şekilde döndürür.
				E.5.2	Döndürme esnasında yükü herhangi bir araç ya da insan üzerinden geçirmez.
				E.5.3	Boom hareketleri ile yükün havada/ askıdaki salınımını en düşük seviyeye getirerek ineceği yerin hizasına getirir.
				E.5.4	Gemi vincinde geminin yatış pozisyonunu dikkate alarak dönüş yapar. ⁷

⁷ Bu başarım ölçütü sadece liman işletmelerinde çalışan operatörler için geçerlidir.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
E	Vinç ile yükü elleçlemek (devamı var)	E.6	Yükün ineceği yeri kontrol etmek	E.6.1	Yükün ineceği yerin güvenliğini, hasar durumunu, insansız olduğunu kontrol eder.
				E.6.2	Tahmil/tahliye edilen yüklerde, kabinden gördüğü hasarları yetkiliye bildirir.
				E.6.3	Sahaya indirilen yüklerin konacağı yerin, malzeme güvenliğini tehdit edecek maddelerin olup olmadığını kabinden kontrol eder.
		E.7	Aktarma/çekici araçlarını yönlendirmek	E.7.1	Konteyner veya yükün indirileceği aracın, yükü indirmek için konumunun uygunluğunu kontrol eder.
				E.7.2	Konteyner veya yükün indirileceği araç uygun konumda değilse, vincin anons sistemiyle aracın uygun konumda hiza almasını sağlar.
		E.8	Yükü indirmek / mayna yapmak	E.8.1	Araca/ gemiye / yere hizalanan yükü/konteyneri düşük hızla kontrollü şekilde hedeflenen yere talimatlara uygun şekilde indirir.
				E.8.2	Serdümeninden yükün/konteynerin uygun şekilde oturduğu bilgisini alır.
				E.8.3	Spreaderin ağırlığını konteyner üzerine vererek “kilit açmaya hazır” (sarı) ikazını sistem ekranı/ışıklı göstergeden teyit eder.
				E.8.4	Spreader kilitlerini, kilit açma butonu ile açarak ışıklı göstergeden “kilit açık” (yeşil) ikazını teyit eder.
				E.8.5	Vira hareketine geçerek göstergeden sarı ikazın söndüğünü teyit eder.
				E.8.6	Sapanlı yüklerde bırakılan yükün sapancı vasıtasıyla vinçten ayrıldığının teyidini serdümeninden alır.
		E.9	Yüklü halde bekleme yapmak	E.9.1	Vincin yükü askıda iken bekleme yapmaz.
				E.9.2	Yüklü halde bekleme zorunluluğunda, yükü yere bırakarak bekleme yapar.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
E	Vinç ile yükü elleçlemek (devamı var)	E.10	Gemide kapak açma veya kapama hareketi yapmak ⁸	E.10.1	Gemi ambar kapağını açmadan önce serdümen yardımıyla, gemi kapağı kilitlerinin açık olduğunu, kapak üzerinde herhangi bir malzeme ve insan olmadığını kontrol eder.
				E.10.2	Spreaderi hizalayarak açılacak gemi ambar kapağının kilitleme haznesine yerleştirir.
				E.10.3	Kullanma talimatlara uygun olarak spreaderi açılacak gemi ambar kapağına sabitler.
				E.10.4	Açılan kapağın konulacağı yer hakkında puantörden bilgi alır.
				E.10.5	Kapağın konacağı yer uygunsa, gemi ambar kapağını, kızaklara takılmamasına dikkat ederek serdümen yardımıyla vira yapar.
				E.10.6	Açılarak alınan gemi ambar kapağını, konulacağı yere dengeli, kontrollü ve talimatlara uygun şekilde dönüş ve mayna yaparak koyar.
				E.10.7	Gemi ambar kapağını kapamak için, spreaderi kapanacak gemi ambar kapağına, sabitleme talimatlarına göre kilitler.
				E.10.8	Puantör yardımıyla kapanacak kapağın taşınacağı gemi alanının güvenlik altına alınmasını sağlar.
				E.10.9	Kapanacak gemi ambar kapağını; vira, dönüş ve mayna yaparak gemideki haznesine serdümen yönlendirmesiyle yerleştirir.
				E.10.10	Serdümenden kapağın gemi ambar ağzına, doğru şekilde oturduğunun teyidini alır.
		E.11	Yer değişikliği (shifting) yapmak (devamı var)	E.11.1	Gemide elleçlenecek yüke ulaşmayı engelleyen veya plan dışı yükleme revizyonlarında, ilgili yük veya konteynerleri bulunduğu yerden sabitleme, vira, dönüş, mayna yaparak gemi ve yükleme boşaltma yetkililerinin belirlediği yeni adrese alır. ⁹

⁸ Bu işlem sadece liman işletmelerinde çalışan operatörler için geçerlidir.

⁹ Bu başarım ölçütü sadece liman işletmelerinde çalışan operatörler için geçerlidir.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
E	Vinç ile yükü elleçlemek	E.11	Yer değişikliği (shifting) yapmak	E.11.2	Talep halinde shifting yapılan konteyner ya da yükleri sahada planlanan yere koyar.
				E.11.3	Vinç çalışırken operasyonu/ çalışmayı rahatlatmak için, sahada yetkilinin onayı ile yer değişikliği yapar.
		E.12	Konteyner iç dolum veya iç boşaltım yapmak	E.12.1	İç dolum ve boşaltma esnasında yetkili talimatı ve serdümen/ işaretçi yönlendirmesine göre hareket eder.
				E.12.2	İç boşaltma: kancaya/halata spreader veya yüke uygun aparat halat ve sapan takarak konteyner içinden sabitleme, indirme kaldırma /mayna-vira, dönüş, hareketleri yaparak araca ya da alana yükünü bırakır.
				E.12.3	İç dolum: kancaya/halata spreader veya yüke uygun aparat halat ve sapan takarak, araçtan ya da zeminden aldığı yükü sabitleme, kaldırma- indirme / vira- mayna veya dönüş yaparak konteynere yükler.

Görevler		İşlemler		Başarım Ölçütleri	
Kod	Adı	Kod	Adı	Kod	Açıklama
F	Mesleki gelişim uygulamalarına iştirak etmek	F.1	Kendi eğitim ihtiyaçlarını tespit etmek	F.1.1	Teknolojik gelişmelere ve performans değerlendirmelerine göre kendi eğitim ihtiyaçlarını belirler.
				F.1.2	Belirlediği eğitim ihtiyaçlarını ilgililere iletir.
		F.2	Eğitime iştirak etmek	F.2.1	İşletmenin /ilgili birimin organizasyonuna göre düzenlenen eğitimlerde hazır bulunur.
				F.2.2	Eğitimlerde kazandığı bilgi ve becerileri işbaşı eğitimlerine yansıtır.
		F.3	İşbaşı eğitimi vermek	F.3.1	Yeni işe başlayan operatörlerin veya stajyerlerin, vincin kullanımı, bakımı, kontrolü, güvenli çalışma konularında; göstererek, denettirerek, uygulatarak, iş içinde bilgi ve beceri kazanmasını sağlar.
		F.4	İlgili yayın, teknolojik gelişmeler ve yenilikleri takip etmek	F.4.1	Mesleği ile ilgili teknolojik gelişmeleri ve yayınları; internet, dokümanlar, kataloglar gibi çeşitli kaynaklardan izler.
				F.4.2	Yapılan organizasyona göre mesleği ile ilgili fuar, sergi gibi etkinliklere iştirak eder.

3.2. Kullanılan Araç, Gereç ve Ekipman

1. Anahtar takımı
2. Araç ve/veya el terminali (bazı MHC'lerde kullanılır)
3. Bilgisayar
4. İletişim araçları (telsiz, telefon vb.)
5. Kamera sistemi
6. Kişisel koruyucu donanımlar (iş elbisesi, baret, yağmurluk, çelik burunlu bot, gözlük, eldiven vb.)
7. Liman yazılım sistemleri (bazı MHC'lerde kullanılır)
8. Megafon
9. Temizlik malzemeleri
10. Vinç donanım ve kumanda sistemleri

3.3. Bilgi ve Beceriler

1. Acil durum bilgisi
2. Ağırlık ve denge bilgisi
3. Basit ilkyardım bilgisi
4. Ekip içinde çalışma becerisi
5. El-ayak-göz koordinasyon becerisi
6. Elleçleme hareketleri bilgisi (tahmil, tahliye, istifleme, aktarma, nakil gibi)
7. İnce motor (küçük kas) koordinasyon becerisi
8. İş sağlığı ve güvenliği bilgisi
9. İşyeri çalışma prosedürleri bilgisi
10. Kalın motor (büyük kas) koordinasyon becerisi
11. Kullanım kılavuzu, el kitabı ve bakım kitabı kullanma bilgisi
12. Mekanik bilgisi
13. Mesafe ve ağırlık tahmin yeteneği
14. Mesleğin gerektirdiği seviyede ilgili ulusal ve uluslararası mevzuat bilgisi
15. Mesleki terim bilgisi
16. Öğrenme ve öğrendiğini aktarabilme becerisi
17. Ölçü aletleri kullanma bilgisi
18. Problem çözme becerisi
19. Risk değerlendirme bilgi ve becerisi
20. Saha uyarı levhaları ve güvenlik işaretleri bilgisi
21. Serdümen/işaretçi işaretlerini okuyabilme bilgi ve becerisi
22. Sözlü ve yazılı iletişim becerisi
23. Şekil-uzay algısı yeteneği
24. Taşıyıcı araç bilgisi
25. Temel çalışma mevzuatı bilgisi
26. Temel elektrik-elektronik bilgisi
27. Temel hidrolik bilgisi
28. Temel zemin bilgisi

29. Vinçler ve ilgili ekipmanları bilgisi
30. Yangına müdahale teknikleri ve yangın söndürücüleri kullanma bilgisi
31. *Gemi, saha, yük ve tehlikeli yükler bilgisi
32. *Mesleğin gerektirdiği seviyede liman operasyonları bilgisi
33. *Mesleğin gerektirdiği seviyede ulusal ve uluslararası temel limancılık terminolojisi bilgisi
34. *Mesleki terimler seviyesinde yabancı dil (ingilizce) bilgisi
35. *Temel Gemi Bay Planı bilgisi
36. *Yüzme becerisi¹⁰

3.4. Tutum ve Davranışlar

1. Acil ve stresli durumlarda soğukkanlı ve sakin olmak
2. Amirlerine doğru ve zamanında bilgi aktarmak
3. Beraber çalıştığı kişilerle işe göre hareket koordinasyonu ve senkronu kurmak
4. Çalışma saatlerinde vardiya amirinin bilgi ve onayı dışında vinci çalışır halde bırakmamak
5. Çalışma zamanını iş emrine uygun şekilde etkili ve verimli kullanmak
6. Çevre korumaya karşı duyarlı olmak
7. Çevre, kalite ve İSG kurallarını benimsemek
8. Değişime karşı açık olmak ve değişen koşullara uyum sağlamak
9. Ekip içinde uyumlu olmak
10. İş disiplinine sahip olmak
11. İşyeri çalışma prensiplerine uymak
12. İşyerine ait araç, gereç ve malzemelerin kullanımına özen göstermek
13. Kendini geliştirme konusunda istekli olmak
14. Kendinin ve diğer kişilerin güvenliğini gözetmek
15. Makineyi amacı dışında kullanmamak
16. Meslek ahlakına sahip olmak
17. Planlı ve organize olmak
18. Risk ve tehlike faktörleri konusunda duyarlı davranmak
19. Sağlığına özen göstermek
20. Sorumluluklarını bilmek ve yerine getirmek
21. Talimat ve kılavuzlara titizlikle uymak
22. Tehlikeli durumlarda kendi hareket alanında etkin şekilde, hızlı ve doğru tepki vermek
23. Vardiya değişimlerinde etkin, açık ve doğru şekilde bilgi paylaşmak
24. Yetkisinde olmayan kusurlar hakkında ilgilileri bilgilendirmek
25. Yükleme ve boşaltma işlemlerinde özenli ve dikkatli olmak

¹⁰ *Söz konusu bilgi-beceriler sadece liman işletmelerinde çalışan operatörler için geçerlidir.

4. ÖLÇME, DEĞERLENDİRME VE BELGELENDİRME

Mobil Vinç Operatörü (Seviye 3) meslek standardını esas alan ulusal yeterliliklere göre belgelendirme amacıyla yapılacak ölçme ve değerlendirme, gerekli şartların sağlandığı ölçme ve değerlendirme merkezlerinde yazılı ve/veya sözlü teorik ve uygulamalı olarak gerçekleştirilecektir.

Ölçme ve değerlendirme yöntemi ile uygulama esasları bu meslek standardına göre hazırlanacak ulusal yeterliliklerde detaylandırılır. Ölçme ve değerlendirme ile belgelendirmeye ilişkin işlemler Mesleki Yeterlilik, Sınav ve Belgelendirme Yönetmeliği çerçevesinde yürütülür.

Ek: Meslek Standardı Hazırlama Sürecinde Görev Alanlar

1. Meslek Standardı Hazırlayan Kuruluşların Meslek Standardı Ekibi

İrfan BİLGİN, TÜRKLİM – Genel Sekreter
Cumhur KOCABAYLIOĞLU, İş Makineleri Eğitimi Yöneticisi – MARPORT
Aişe AKPINAR, Meslek Analizi/DACUM Ekip Koordinatörü ve Moderatör
Hayrünnisa SALDIROĞLU, Meslek Analizi/DACUM Moderatörü
Sencen AVCI, Meslek Analizi/DACUM Eş-Moderatörü ve Raportör

H.Necati ERSOY, İNTES - Genel Sekreter
Aslı KARATEKİN, İNTES – Proje Müdürü
Aslı ÜNSAL SAĞLIK, İNTES – İnşaat Yüksek Mühendisi
Fatih GÜVEN, İNTES – Makine Mühendisi
Necati Akbaş, İNTES – Yapı Eğitimcisi

2. Teknik Çalışma Grubu Üyeleri:

Bahadır CEVİZ, Vinç Operatörü – PORT AKDENİZ
Kemal DEĞİRMENCİ, Formen – MARPORT
Murat ERDOĞAN, Operatör Şefi – MARDAS
Nebil DÖVEN, Operatör – MERSİN
İsmet ŞEN, Personel Şefi – RODAPORT
Metin ÜZMEZLER, Vinç Operatörü – BORUSAN
Orhan YILDIZ, Vinç Operatörü – RODAPORT
Ersan ÖZTUNET, Satış Direktörü – KARUN
Bünyamin BALÇIK, Makine Eğitim – İMMB
Gülderen ÖÇMEN, Genel Sekreter – İMMB
Ahmet Ali AK, Şirket Müdürü, KARDELEN MÜHENDİSLİK
Halide RASİM, Makine Mühendisi, RASİM MAKİNA VİNÇ

3. Görüş İstenen Kişi, Kurum ve Kuruluşlar

Başbakanlık Denizcilik Müsteşarlığı
Başbakanlık Gümrük Müsteşarlığı
Çalışma ve Sosyal Güvenlik Bakanlığı
Çevre ve Orman Bakanlığı
Enerji ve Tabii Kaynaklar Bakanlığı
Milli Eğitim Bakanlığı
Sanayi ve Ticaret Bakanlığı
Ulaştırma Bakanlığı
Türkiye İş Kurumu Genel Müdürlüğü
Yükseköğretim Kurulu Başkanlığı
TCDD İşletmesi Genel Müdürlüğü
Türkiye İstatistik Kurumu (TÜİK)

Türkiye Odalar ve Borsalar Birliği
Ankara Sanayi Odası (ASO)
Ankara Ticaret Odası (ATO)
İstanbul Ticaret Odası
İstanbul ve Marmara, Ege, Akdeniz Bölgeleri Deniz Ticaret Odası
Mersin Deniz Ticaret Odası
Ege Bölgesi Sanayi Odası (EBSO)
Küçük ve Orta Ölçekli İşletmeleri Geliştirme ve Destekleme İdaresi Başkanlığı (KOSGEB)
Devrimci İşçi Sendikaları Konfederasyonu (DİSK)
Hak-İş Konfederasyonu
Türkiye Esnaf ve Sanatkarları Konfederasyonu (TESK)
Türkiye İşçi Sendikaları Konfederasyonu (TÜRK-İŞ)
Türkiye Liman ve Kara Tahmil-Tahliye İşçileri Sendikası (Liman-İş)
Türkiye İşveren Sendikaları Konfederasyonu (TİSK)
Türkiye Odalar ve Borsalar Birliği (TOBB)
Prof.Dr. Necmettin AKTEN
Kaptan Reşit Ayhan ÇİFTÇİ
Dokuz Eylül Üniversitesi Rektörlüğü
İstanbul Teknik Üniversitesi Rektörlüğü
İstanbul Üniversitesi Rektörlüğü
TÜRKLİM Üye Limanlar
Derince Limanı
İzmir Limanı
Bandırma Limanı
Trabzon Limanı

4. MYK Sektör Komitesi Üyeleri ve Uzmanlar

Mustafa DEMİR,	Başkan (Türkiye İşveren Sendikaları Konfederasyonu)
Ekrem DİRİER,	Başkan Vekili (Milli Eğitim Bakanlığı)
Ahmet Emin YİĞİT,	Üye (Çevre ve Şehircilik Bakanlığı)
Kemal AYDOĞAN,	Üye (Çalışma ve Sosyal Güvenlik Bakanlığı)
Abdülkadir YILMAZ,	Üye (Ulaştırma Bakanlığı)
Henüz belirlenmemiştir,	Üye (Yüksek Öğretim Kurulu Başkanlığı)
H.Necati ERSOY,	Üye (Türkiye Odalar ve Borsalar Birliği)
Mustafa ARSLAN,	Üye (Türkiye Esnaf ve Sanatkarları Konfederasyonu)
Hacı ÜSTÜNDAL,	Üye (Hak İşçi Sendikaları Konfederasyonu)
Aylin RAMANLI,	Üye (Mesleki Yeterlilik Kurumu)
Firuzan SİLAHŞÖR,	Daire Başkanı (Mesleki Yeterlilik Kurumu)
Sinan GERGİN,	Sektör Komitesi Temsilcisi (Özürlü ve Yaşlı Hizmetleri Genel Müdürlüğü)

5. MYK Yönetim Kurulu

Bayram AKBAŞ,
Prof. Dr. Oğuz BORAT,
Doç. Dr. Ömer AÇIKGÖZ,
Prof. Dr. Yücel ALTUNBAŞAK,
Dr. Osman YILDIZ,
Celal KOLOĞLU,

Başkan (Çalışma ve Sosyal Güvenlik Bakanlığı Temsilcisi)
Başkan Vekili (Milli Eğitim Bakanlığı Temsilcisi)
Üye (Yükseköğretim Kurulu Başkanlığı Temsilcisi)
Üye (Meslek Kuruluşları Temsilcisi)
Üye (İşçi Sendikaları Konfederasyonları Temsilcisi)
Üye (İşveren Sendikaları Konfederasyonu Temsilcisi)